

29.

2波長方式のレーザーレーダー探査

Measurements of the atmospheric aerosols by two-color lidar

岩坂泰信 謙野謙治 三田昭吉

Y. Iwasaka, K. Isono, and A. Mita

名古屋大学 水圈科学研究所

Water Research Institute, Nagoya University

1) はじめ

昭和49年からテストをはじめ、昭和50年の秋から試験的な観測を行ってきた。現在ではブルーチン観測を行なう体制を取っている。2波長方式の採用は、エアロゾルの濃度と粒径分布を同時にモニタリングする目的で行なわれた。このくらいはある程度達せられており、対流圏の探査にはまだいくつもの大きな問題が残っている。ここでは、名古屋大学で採用しているシステム及び測定結果の代表的なものを紹介し、あわせて今後の予定等についてみる。

2) 成層圏エアロゾルの探査

成層圏エアロゾルの化学組成や粒径分布は、これまで主として直接サンプリング（飛行機、バルーン）によって決定されてきた。エアロゾルに関するどううか情報は、次に示すような多様な研究分野で本質的な基本情報を与えられてくる。

- i, 大気光学（気象、気候と関連して）
- ii, エアロゾルの生成、成長・変質
- iii, 大気電気

ここでは、ライダー観測によって後方散乱係数 ($\text{cm}^{-1} \text{ ster}^{-1}$) を決定し、それを用いて

$$N(R) = AR^{-\gamma} \quad (N = \text{エアロゾル濃度}, R = \text{エアロゾル半径})$$

で示される粒径分布関数を決定していく。

後方散乱係数の決定法は、matching method と呼ばれている方法に従った。この方法では、どこかの高いエアロゾルの散乱の寄与が無視できる層を仮定する点が最大の誤差の原因となるようである。この後は得られた後方散乱係数 $\beta(\lambda)$ を、上記の分布関数を仮定して求めた $\beta'(\lambda)$ とくらべ、一番測定値に合うよう A, γ を trial and error で決めて行く方法となる。具体的には

$$\left\{ \beta(\lambda_1)/\beta(\lambda_2) - \beta'(\lambda_1)/\beta'(\lambda_2) \right\}^2 = \text{minimum}$$

$$\left\{ \beta(\lambda_1) - \beta'(\lambda_1) \right\}^2 + \left\{ \beta(\lambda_2) - \beta'(\lambda_2) \right\}^2 = \text{minimum}$$

を満すよう A, λ を決定している。

3) 観測結果

観測用いているレーザーレンジファインダーの主要諸元は表1に示してある

Table 1 Parameters of Nagoya University Lidar

Transmitter

Laser	Ruby(0.6943μm), YAG(1.06μm)
Output energy	1.5J/pulse(Ruby), 1.0J/pulse(YAG)
Pulse duration	20nsec
Telescope	10 cmφ
Beam divergence	1 mrad
Rate of shutter rotation	24000/min.
Pulse repetition rate	Pulses of Ruby and YAG are transmitted at rate 0.2/sec in turn.

Receiver

Telescope	40 cmφ
Field of view	1 mrad
Bandwidth of filter	10 Å(Ruby), 50 Å(YAG)
Photomultiplier	R-694(Ruby), R-314(YAG)
Rate of shutter rotation	24000/min.

Display

A scope and range gated threshold discriminater and two digital counters with 10 chanells.

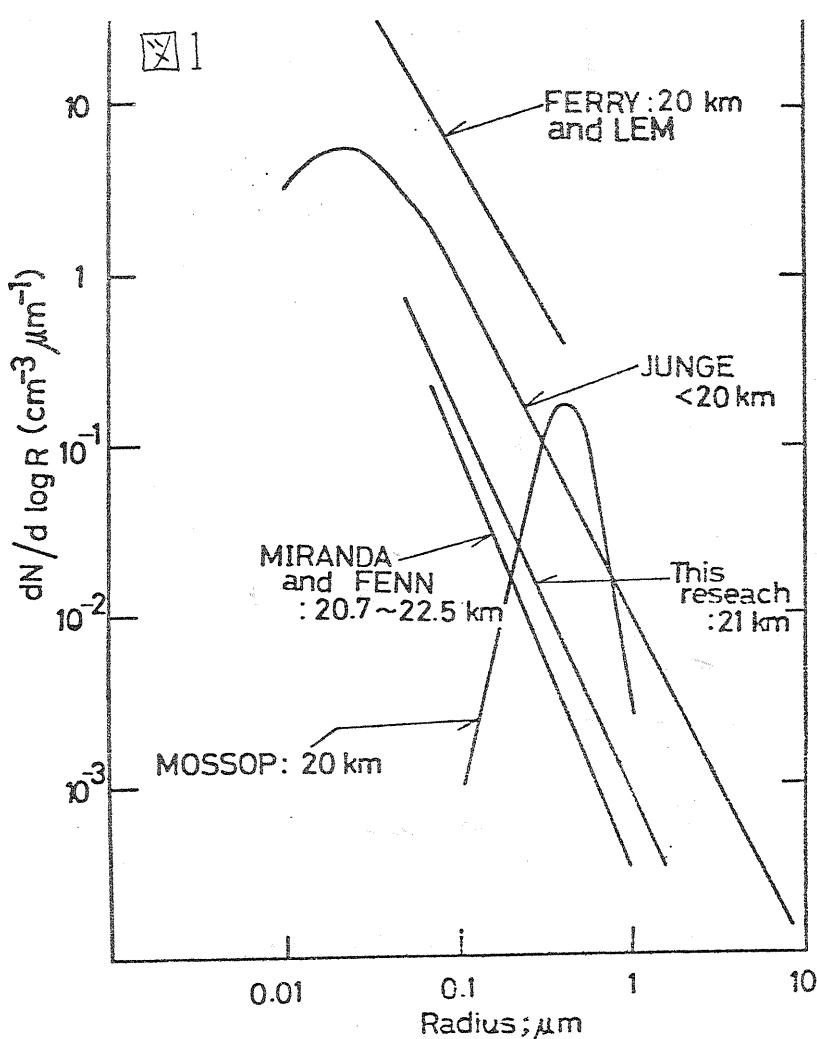


図1には、分布関数と決定例を示してある。

考えられる種々の要素を検討してみて、今回決定された分布関数は、「レーザーレーダーによるエアロゾルの粒径分布関数決定法」としてはまあまあのものである。と「う」と示してあると思われる。